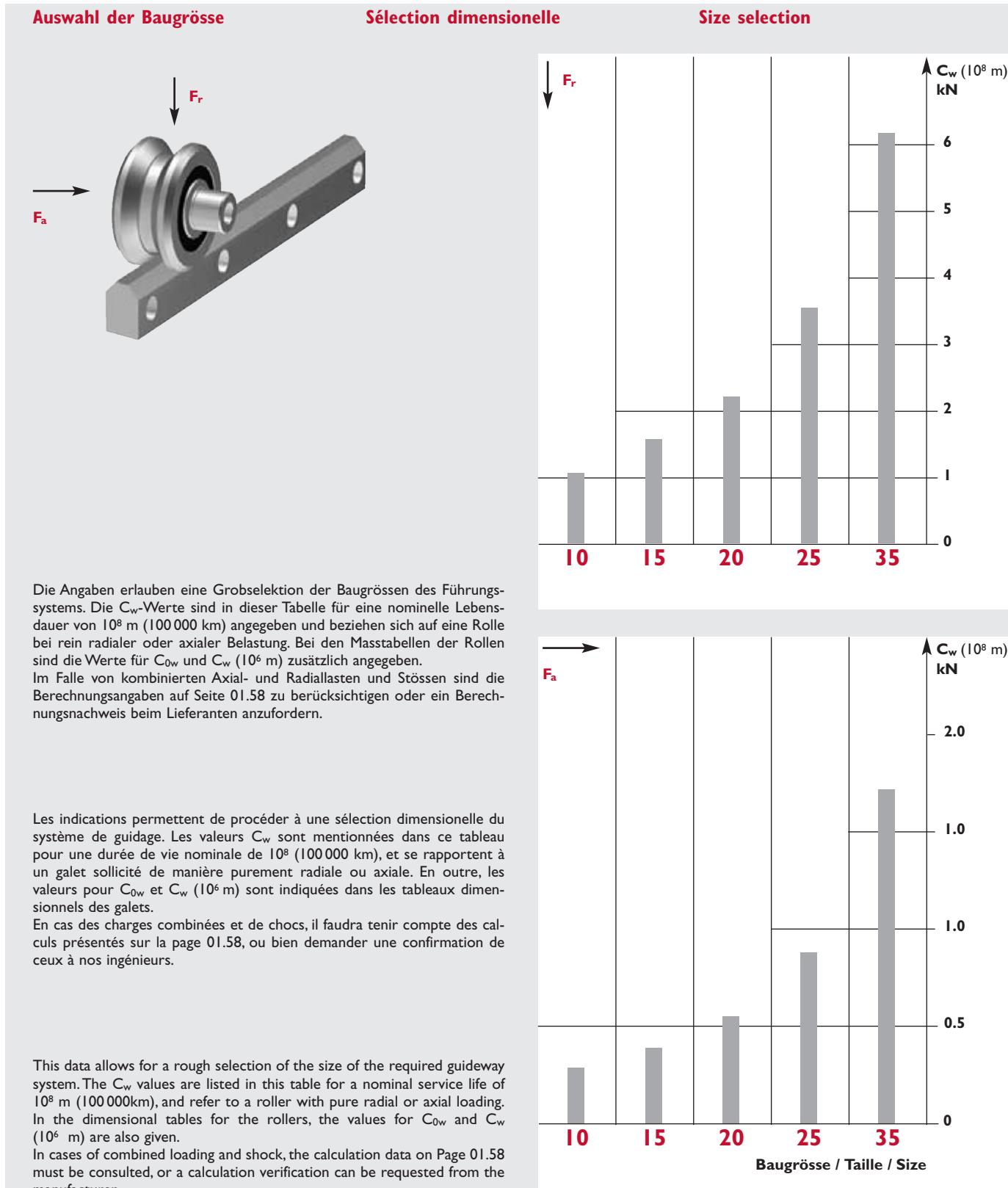


TRAGFÄHIGKEIT UND LEBENSDAUER

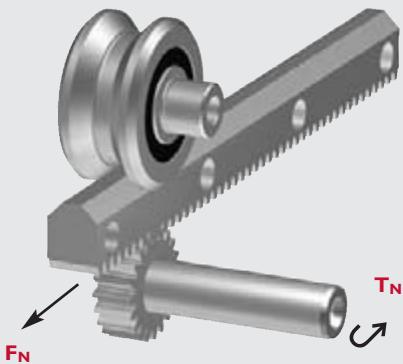
CAPACITÉ DE CHARGE ET DURÉE DE VIE LOAD CAPACITY AND SERVICE LIFE



ANTRIEBSKRÄFTE UND MOMENTE

FORCES DE TRACTION ET COUPLES DRIVE FORCES AND TORQUES

Überprüfung der Antriebskräfte



Nach erfolgter Wahl der Baugröße muss die Verzahnung der Führungs- systeme auf die geforderten Antriebskräfte und Momente überprüft werden. Die Verzahnungen sind in weicher sowie gehärteter und geschliffener Aus- führung lieferbar.

Die angegebenen Werte haben Gültigkeit bei guter Schmierung, stossfreiem Betrieb und stabiler Lagerung.

Ein Sicherheitsfaktor für Zahnfußbeanspruchung $S_F \geq 1.4$ und ein Sicherheitsfaktor für Zahnenflankenbeanspruchung $S_H \geq 1.0$ ist einberechnet. Ein Sicherheitsfaktor $S_B \approx 1.0 \dots 4.0$ ist nach Erfahrung zu berücksichtigen. Die Längskraft F_N ist in Abhängigkeit von der Zähnezahl z des Ritzels ange- geben.

Après avoir sélectionné la taille, il faut également contrôler la denture des systèmes de guidage, en ce qui concerne les forces de traction et les couples appliqués.

Les dentures peuvent être livrées aussi bien en version non-trempee qu'en version trempée et rectifiée.

Les valeurs indiquées sont des valeurs obtenues en fonctionnement sans chocs, avec lubrification et montage rigide du pignon.

Un coefficient de sécurité pour la contrainte de flexion $S_F \geq 1.4$ et un coef- ficient de sécurité pour la pression superficielle $S_H \geq 1.0$ sont respectés.

Un coefficient de sécurité $S_B \approx 1.0 \dots 4.0$ doit être intégré en fonction de l'application.

La force de traction F_N est indiquée en fonction du nombre de dents z du pignon.

After selecting the rack, the gear teeth of the guideway system must be checked for compatibility with the required drive forces and torques.

The rack can be supplied precision cut or hardened and ground.

The values given are values for shock-free operation, good lubrication and stiff arrangement of the pinion.

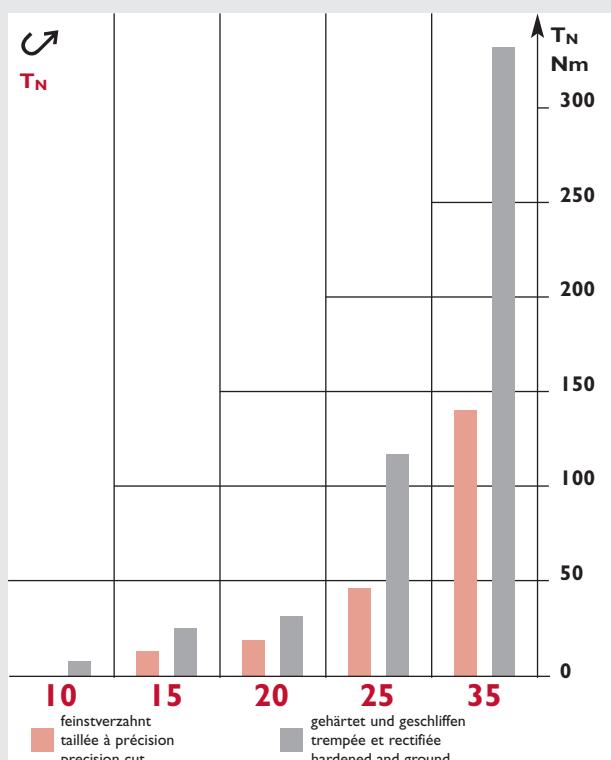
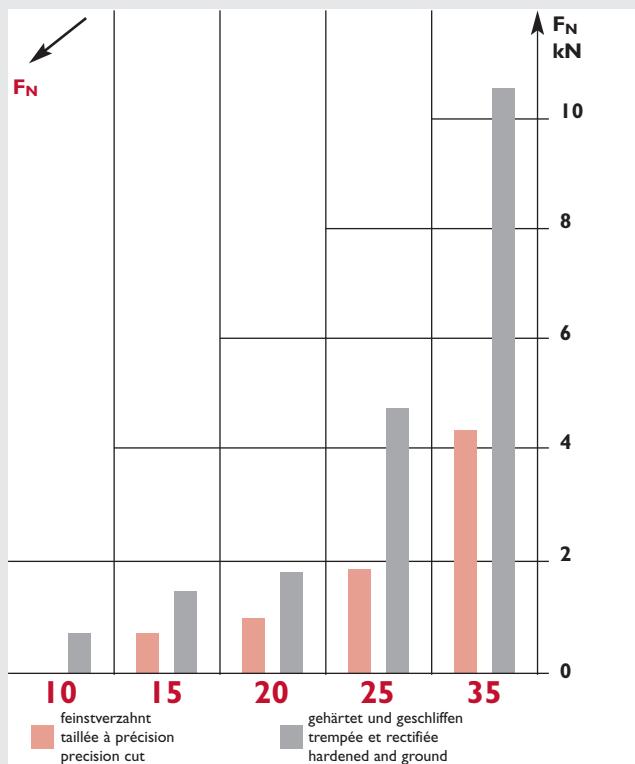
A safety factor for tooth root stress $S_F \geq 1.4$ and a safety factor for Hertzian stress $S_H \geq 1.0$ is taken in account.

Depending on your experiences and the application a safety factor $S_B \approx 1.0 \dots 4.0$ has to be considered.

The traction force F_N is related to the number of teeth z of the pinion.

Contrôler les forces de traction

Control of drive forces



Baugröße Taille Size	Getriebe Réducteur Gearbox	Seite / Page
10	AE 030	01.19
15	AE 045	01.27
20	AE 045	01.35
25	AE 060	01.43
35	AE 090	01.51

TRAGFÄHIGKEITSBERECHNUNGEN

CALCULS POUR CAPACITÉ DE CHARGE SIZE VERIFICATION

Die Berechnung muss für die am stärksten belastete Rolle durchgeführt werden.

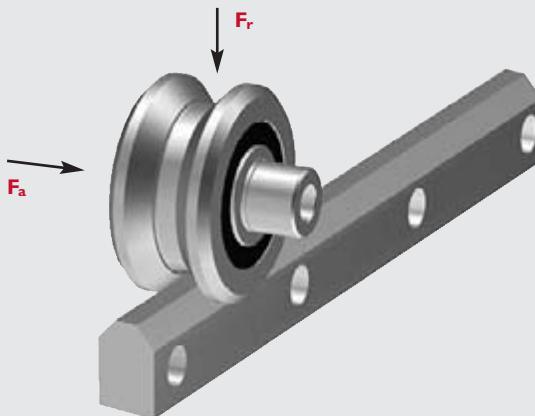
Die errechneten Werte für die Lebensdauer sind als nominelle Lebensdauer, welche 90% der Rollen erreichen, zu verstehen.

Le calcul doit être fait pour le galet le plus chargé.

Les valeurs calculées sont des valeurs nominales. 90% des galets peuvent obtenir ces valeurs.

The calculation must be done for the roller under the highest load.

The life time values calculated are nominal. 90% of all rollers reach these values.



$$P = F_r + 3 \cdot F_a \quad (\text{kN})$$

$$P_w = f \cdot P \quad (\text{kN})$$

$$L = k_r \cdot \left(\frac{C_w}{P_w} \right)^3 \cdot 10^5 \quad (\text{m})$$

Um den Wert L_h in(h) zu bekommen muss dieser mit der durchschnittlichen Geschwindigkeit berechnet werden

Pour recevoir le valeur L_h (h) on doit faire la calculation avec la vitesse moyenne.

A value L_h (h) for life time in hours can be calculated using the average speed of the rollers.

FR	k_r	LR	k_r
10	1.225	10	1.477
15	1.555	15	1.447
20	1.882	20	2.262
25	2.199	25	2.670
35	3.075	35	3.142

Mat: 100Cr6

FR	C_w (kN)	LR	C_w (kN)
10	10	10	10.8
15	13.4	15	13.1
20	18	20	18
25	27	25	27
35	42	35	43

Mat: X46Cr13

FR	C_w (kN)	LR	C_w (kN)
10	8.1	10	7.5
15	9.8	15	10
20	13.5	20	13.5
25	20.2	25	20.2
35	32.2	35	31.5

F_a:	Äussere Axialkraft pro Rolle (kN)
F_r:	Äussere Radialkraft pro Rolle (kN)
P:	Dynamisch äquivalente Belastung (kN)
C_w:	Dynamische Tragzahl (kN)
L_h:	Nominelle Lebensdauer in(m)
k_r:	Größenfaktor (-)
f:	Betriebsfaktor (-)
ruhig:	1.0 ... 1.2
mäßige Stöße:	1.2 ... 1.5
hohe Ansprüche:	1.5 ... 2.5

F_a:	Force axiale extérieur par galet (kN)
F_r:	Force radiale extérieure par galet (kN)
P:	Charge dynamique équivalente (kN)
C_w:	Charge dynamique de base effective (kN)
L_h:	Durée de vie nominales (m)
k_r:	Facteur dimensionnel (-)
f:	Facteur de charge pour fonctionnement (-)
doux, sans choc:	1.0 ... 1.2
normale:	1.2 ... 1.5
avec choc et vibrations:	1.5 ... 2.5

F_a:	External axial force per roller (kN)
F_r:	External radial force per roller (kN)
P:	Equivalent dynamic load (kN)
C_w:	Effective basic dynamic load rating (kN)
L_h:	Nominal life time (m)
k_r:	Size coefficient (-)
f:	Service coefficient (-)
smooth:	1.0 ... 1.2
moderate shocks:	1.2 ... 1.5
high stress:	1.5 ... 2.5

Der statische Nachweis muss auf jeden Fall durchgeführt werden. Die statische Kennzahl f_s muss grösser bzw. gleich 1 sein.

Le calcul de la charge statique de base doit toujours être réalisé. La valeur f_s doit être ≥ 1 .

The static loading coefficient must be calculated for every application. The value f_s must be ≥ 1 .

$$f_s = 0,7 \cdot \frac{C_{ow}}{f \cdot (F_r + 3 \cdot F_a)}$$

$f_s \geq 1$

f_s = statische Kennzahl

C_{ow} = max. zulässige statische Radialkraft (kN)

f_s = facteur de sécurité statique

C_{ow} = force radial admissible max. (kN)

f_s = static loading coefficient

C_{ow} = max. admissible static radial force (kN)

Mat: 100Cr6

FR/LR	C_{ow} (kN)
10	5.3
15	6.8
20	9.5
25	15
35	32.0

Mat: X46Cr13

FR/LR	C_{ow} (kN)
10	4.0
15	5.1
20	7.1
25	11.2
35	24.0

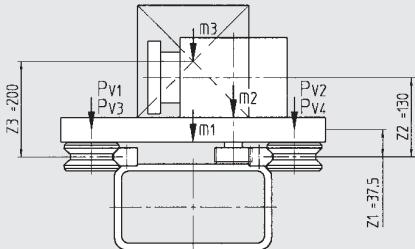
BERECHNUNGSBEISPIEL

EXEMPLE DE CALCUL CALCULATION EXAMPLE

I. Gegebene Größen

Axiallast

$$\begin{aligned} m_1 &= 20 \text{ kg} \\ m_2 &= 20 \text{ kg} \\ m_3 &= 200 \text{ kg} \\ V &= 1,5 \text{ m/s} \\ a &= 3,0 \text{ m/s}^2 \\ L &= 80 \text{ 000 km} \\ f &= 1,2 \end{aligned}$$



I. Données

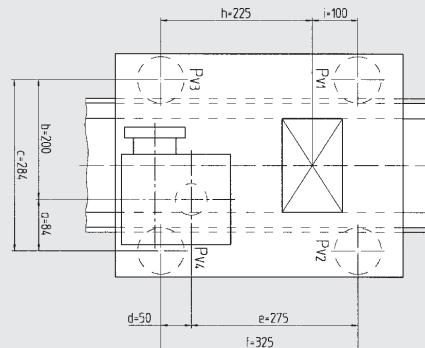
Charge axiale

$$\begin{aligned} m_1 &= 20 \text{ kg} \\ m_2 &= 20 \text{ kg} \\ m_3 &= 200 \text{ kg} \\ V &= 1,5 \text{ m/s} \\ a &= 3,0 \text{ m/s}^2 \\ L &= 80 \text{ 000 km} \\ f &= 1,2 \end{aligned}$$

I. Determine knowns

Axial load

$$\begin{aligned} m_1 &= 20 \text{ kg} \\ m_2 &= 20 \text{ kg} \\ m_3 &= 200 \text{ kg} \\ V &= 1,5 \text{ m/s} \\ a &= 3,0 \text{ m/s}^2 \\ L &= 80 \text{ 000 km} \\ f &= 1,2 \end{aligned}$$



2. Gesucht

Lebensdauer der meistbelasteten Rolle

2. Demandés

Contrôle de la durée de vie du galet avec charge maximale

2. Determine unknowns

Life of roller carrying maximum load

3. Vorauswahl Baugrösse

Gemäss Seite 01.08 wird die Baugrösse 25 gewählt

3. Présélection du taille

Voir page 01.08 pour la sélection du taille

3. Select preliminary

Preliminary selection of size is made using the selection table size 25 guideway on page 01.08

4. Berechnung der Kräfte auf das Führungssystem

4.1 Beschleunigungskräfte horizontal

4. Forces sur les éléments de guidage

$$F_1 = m_1 \cdot a = 20 \cdot 3 = 60 \text{ N}$$

4. Forces acting on guideway system

4.1 Acceleration forces horizontal

$$F_2 = m_2 \cdot a = 20 \cdot 3 = 60 \text{ N}$$

4.2 Vertikalkräfte aus horizontaler Beschleunigung

$$F_3 = m_3 \cdot a = 200 \cdot 3 = 600 \text{ N}$$

4.2 Vertical forces due to horizontal acceleration

4.2 Forces verticales résultant de l'accélération horizontale

$$F_{v1} = F_1 \cdot \frac{z_1}{f} = 60 \cdot \frac{37,5}{325} = 7 \text{ N}$$

$$F_{v2} = F_2 \cdot \frac{z_2}{f} = 60 \cdot \frac{130}{325} = 24 \text{ N}$$

4.3 Axiale Rollenbelastung aus horizontaler Beschleunigung

$$F_{v3} = F_3 \cdot \frac{z_3}{f} = 600 \cdot \frac{200}{325} = 370 \text{ N}$$

4.3 Charges axiales sur les galets résultant de l'accélération horizontale

$$P_{v1}' = P_{v3}' = \frac{F_{v1}}{2} + F_{v2} \cdot \frac{a}{c} + \frac{F_{v3}}{2} = \frac{7}{2} + 24 \cdot \frac{84}{284} + \frac{370}{2} = 195,6 \text{ N}$$

4.3 Axial loads on rollers due to horizontal acceleration

$$P_{v2}' = P_{v4}' = \frac{F_{v1}}{2} + F_{v2} \cdot \frac{b}{c} + \frac{F_{v3}}{2} = \frac{7}{2} + 24 \cdot \frac{200}{284} + \frac{370}{2} = 205,4 \text{ N}$$

4.4 Axiale Rollenkräfte

4.4 Forces axiales totales

4.4 Total axial forces

$$P_{v1} = \left(\frac{m_1}{4} + m_2 \cdot \frac{a}{c} \cdot \frac{d}{f} + m_3 \cdot \frac{\left(\frac{c}{2}\right)}{c} \cdot \frac{h}{f} \right) g + P_{v1}' = \left(\frac{20}{4} + 20 \cdot \frac{84}{284} \cdot \frac{50}{325} + 200 \cdot \frac{\left(\frac{284}{2}\right)}{284} \cdot \frac{225}{325} \right) \cdot 9,81 + 195,6 = 932,7 \text{ N}$$

$$P_{v2} = \left(\frac{m_1}{4} + m_2 \cdot \frac{b}{c} \cdot \frac{d}{f} + m_3 \cdot \frac{\left(\frac{c}{2}\right)}{c} \cdot \frac{h}{f} \right) g + P_{v2}' = \left(\frac{20}{4} + 20 \cdot \frac{200}{284} \cdot \frac{50}{325} + 200 \cdot \frac{\left(\frac{284}{2}\right)}{284} \cdot \frac{225}{325} \right) \cdot 9,81 + 205,4 = 954,9 \text{ N}$$

$$P_{v3} = \left(\frac{m_1}{4} + m_2 \cdot \frac{a}{c} \cdot \frac{e}{f} + m_3 \cdot \frac{\left(\frac{c}{2}\right)}{c} \cdot \frac{i}{f} \right) g + P_{v3}' = \left(\frac{20}{4} + 20 \cdot \frac{84}{284} \cdot \frac{275}{325} + 200 \cdot \frac{\left(\frac{284}{2}\right)}{284} \cdot \frac{100}{325} \right) \cdot 9,81 + 195,6 = 597,2 \text{ N}$$

$$P_{v4} = \left(\frac{m_1}{4} + m_2 \cdot \frac{b}{c} \cdot \frac{e}{f} + m_3 \cdot \frac{\left(\frac{c}{2}\right)}{c} \cdot \frac{i}{f} \right) g + P_{v4}' = \left(\frac{20}{4} + 20 \cdot \frac{200}{284} \cdot \frac{275}{325} + 200 \cdot \frac{\left(\frac{284}{2}\right)}{284} \cdot \frac{100}{325} \right) \cdot 9,81 + 205,4 = 673,4 \text{ N}$$

Maximale axiale Rollenbelastung

$$P_{v2} = 954,9 \text{ N}$$

Force axiale maxi

$$F_a = 0,955 \text{ kN}$$

Maximum axial force

$$F_r = 0$$

5. Kontrolle der Lebensdauer

5. Contrôle de la durée de vie

5. Verify life time

$$P = F_r + 3 \cdot F_a [\text{kN}] = 0 + 3 \cdot 0,955 = 2,87 \text{ kN}$$

$$P_w = f' \cdot P [\text{kN}] = 1,2 \cdot 2,87 = 3,44 \text{ kN}$$

$$L = kr \cdot \left(\frac{C_w}{P_w} \right)^3 \cdot 10^5 [\text{m}] = 2,199 \cdot \left(\frac{27}{3,44} \right)^3 \cdot 10^5 = 106'326'000 \text{ m} \quad L = 106'000 \text{ km} \geq L_h = 80'000 \text{ km}$$

6. Statistischer Nachweis

6. Calcul de la charge statique de base

6. Verify loading coefficient

$$fs = 0,7 \cdot \frac{C_{w0}}{f \cdot (F_r + 3 \cdot F_a)} [1] = 0,7 \cdot \frac{15}{1,2 \cdot (0 + 0,955)} = 3,05 \quad fs = 3,05 \geq 1$$

7. Überprüfung der Getriebewahl

Überprüfung Drehmoment am Ritzel

7. Contrôle de la sélection du réducteur

Contrôle du couple au pignon

7. Verify drive unit compatibility

Check pinion torque

$$T_{STAT} = g \cdot m_{total} \cdot \mu \cdot \frac{D_0}{2000} = 9,81 \cdot 240 \cdot 0,1 \cdot \frac{47,75}{2000} = 5,6 \text{ Nm}$$

$$\mu = \mu_{TOT} = 0,1$$

$$T_{DYN} = m \cdot a \cdot \frac{D_0}{2000} = 240 \cdot 3 \cdot \frac{47,25}{2000} = 17,2 \text{ Nm}$$

$$T_{TOT} = T_{STAT} + T_{DYN} = 5,6 + 17,2 = 22,8 \text{ Nm} \quad T_{MAX} = 42 \text{ Nm} \geq 22,8 \text{ Nm}$$

8. Gefordertes Drehmoment

8. Couples nécessaire

8. Determine required torque

Übersetzung 3:1

Ratio 3:1

Gear ratio 3:1

$$T_2 = T_{TOT} \cdot f_B \cdot f_A \cdot f_i \cdot f_{ED} = 22,8 \cdot 1,2 \cdot 1,2 \cdot 1,0 \cdot 1,2 = 39,4 \text{ Nm}$$

9. Wahl des Getriebes

Aus Tabelle Seite 01.61 T_{2N} für AE060
($n_1 = 1500 \text{ min}^{-1}$)
 $T_{2N} = 99,8 \text{ Nm} > T_2 = 39,4 \text{ Nm}$

9. Sélection du réducteur

Selon tableau de sélection page 01.61
AE060 ($n_1 = 1500 \text{ min}^{-1}$)
 $T_{2N} = 99,8 \text{ Nm} > T_2 = 39,4 \text{ Nm}$

9. Select the drive unit

According to the selection table page 01.61
AE060 ($n_1 = 1500 \text{ min}^{-1}$)
 $T_{2N} = 99,8 \text{ Nm} > T_2 = 39,4 \text{ Nm}$